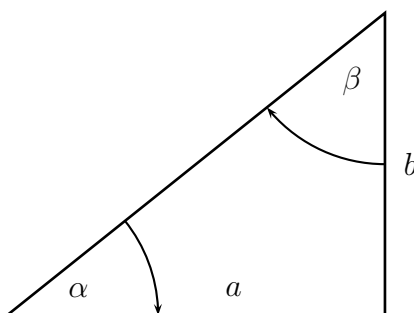


Prenos varianc in kovarianc – Parcela pravokotne oblike, merjeni stranici

Parcela ima obliko pravokotnega trikotnika, kot to prikazuje slika 1. Z razdaljemerom, ki ima podano natančnost izmerjenih dolžin kot $\sigma_d = 1.0 \text{ cm}/10 \text{ m}$ smo izmerili stranici $a = 61.090 \text{ m}$ in $b = 50.170 \text{ m}$. Izračunajte oba notranja kota α in β , njuni natančnosti σ_α in σ_β ter njuno korelacijo $\rho_{\alpha\beta}$. Primerjaj rezultate z enako nalogo lanskega leta, pri poglavju Prenos pravih pogreškov.



Slika 1: Skica opazovanj v parceli oblike pravokotnega trikotnika

1. Sestavimo vektor opazovanj \mathbf{x} in pripadajočo variančno-kovariančno matriko Σ_{xx} . Izmerjeni imamo dve stranici, a in b , zato je $n = \underline{\quad}$. Vektor opazovanj \mathbf{x} je velikosti $\underline{\quad} \times 1$ in ima obliko:

$$\mathbf{x} = \begin{bmatrix} a \\ b \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \underline{\quad} \text{m} \\ \underline{\quad} \text{m} \end{bmatrix} \quad (1)$$

Da sestavimo kovariančno matriko opazovanj Σ_{xx} moramo prvo izračunati natančnosti obeh opazovanj. Velja:

$$\sigma_a = a \cdot \sigma_d = \underline{\quad} \text{m} \quad \sigma_b = b \cdot \sigma_d = \underline{\quad} \text{m} \quad (2)$$

Na osnovi izračunanih standardnih odklonov iz enačbe 2 sestavimo variančno-kovariančno matriko Σ_{xx} , ki je velikosti $\underline{\quad} \times \underline{\quad}$, in ima obliko:

$$\Sigma_{xx} = \begin{bmatrix} \sigma_a^2 & 0 \\ 0 & \sigma_b^2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \underline{\quad} \text{m}^2 & 0 \\ 0 & \underline{\quad} \text{m}^2 \end{bmatrix} \quad (3)$$

2. Določimo vse naše neznanke y_j ($j = 1, \dots, m$) in sestavimo vektor neznanek \mathbf{y} . Glede na navodilo naloge, nas zanimata oba notranja kota, to sta α in β , zato je $m = \underline{\quad}$ in vektor \mathbf{y} velikosti $\underline{\quad} \times 1$:

$$\mathbf{y} = \begin{bmatrix} \alpha \\ \beta \end{bmatrix} \quad (4)$$

3. Določimo funkcijske zveze med neznankami in opazovanji, $y_j = f_j(x_1, x_2, x_3, \dots, x_n)$, ($j = 1, \dots, m$) in izračunamo vrednosti neznank \mathbf{y} .

Izračun obeh neznank izhaja iz osnovnih definicij kotnih funkcij v pravokotnem trikotniku. Velja:

$$\alpha = \arctan \frac{b}{a} = \underline{\quad}^\circ \underline{\quad}' \underline{\quad}'' \quad \beta = \arctan \frac{a}{b} = \underline{\quad}^\circ \underline{\quad}' \underline{\quad}'' \quad (5)$$

4. Izračunamo vseh $m \times n$ parcialnih odvodov $\frac{\partial f_j}{\partial x_i}$ in sestavimo Jakobijevo matriko \mathbf{J} velikosti $m \times n$.

Izračunamo vse parcialne odvode in sestavimo matriko \mathbf{J} . Le-ta je velikosti $\underline{\quad} \times \underline{\quad}$ in ima obliko:

$$\mathbf{J} = \begin{bmatrix} \frac{\partial \alpha}{\partial a} & \frac{\partial \alpha}{\partial b} \\ \frac{\partial \beta}{\partial a} & \frac{\partial \beta}{\partial b} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \frac{-b}{a^2+b^2} & \frac{a}{a^2+b^2} \\ \frac{b}{a^2+b^2} & \frac{-a}{a^2+b^2} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \underline{\quad} & \underline{\quad} \\ \underline{\quad} & \underline{\quad} \end{bmatrix} \quad (6)$$

5. Izračunamo kovariančno matriko neznank $\Sigma_{yy} = \mathbf{J}\Sigma_{xx}\mathbf{J}^T$.

Ko imamo sestavljeno kovariančno matriko opazovanj Σ_{xx} (enačba 3) in jakobijevo matriko \mathbf{J} (enačba 6), lahko izračunamo kovariančno matriko neznank Σ_{yy} :

$$\Sigma_{yy} = \mathbf{J}\Sigma_{xx}\mathbf{J}^T = \begin{bmatrix} \sigma_\alpha^2 & \sigma_{\alpha\beta} \\ \sigma_{\alpha\beta} & \sigma_\beta^2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \underline{\quad} & \underline{\quad} \\ \underline{\quad} & \underline{\quad} \end{bmatrix} \quad (7)$$

6. Iz variančno-kovariančne matrike neznank Σ_{yy} izračunamo natančnosti neznank σ_j ($j = 1, \dots, m$) in korelacije med neznankami $\rho_{i,j}$ ($i, j = 1, \dots, m \wedge i \neq j$).

Natančnosti obeh kotov sta:

$$\sigma_\alpha = \underline{\quad}'' \quad \sigma_\beta = \underline{\quad}'' \quad (8)$$

Korelacija med obema kotoma $\rho_{\alpha\beta}$ pa je enaka:

$$\rho_{\alpha\beta} = \underline{\quad} \quad (9)$$

Kakšna pa je primerjava rezultatov iz enačb 8 in 9 z rezultati naloge pri prenosu varianc in kovarianc? V primeru prenosa pravih pogreškov smo ugotovili, da lahko obstaja situacija ob ustrezni geometriji problema in velikosti pravih pogreškov opazovanj, ko bo izračun neznank neodvisen od pogreškov v opazovanjih. Tam sta bila prava pogreška obeh kotov ($\Delta\alpha$ in $\Delta\beta$) enaka nič, saj so bili pravi pogreški dolžin taki, da se je ohranjala oblika trikotnika. V primeru zakona o prenosu varianc in kovarianc, pa take situacije ni več, saj ne gledamo več na posamezne pogreške ampak na statistične lastnosti pogreškov.