

# Sistemi višin

---

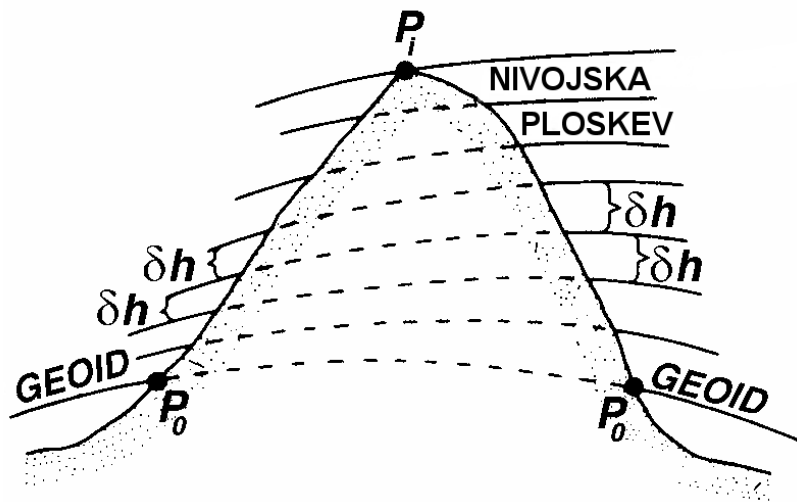
- ✘ Lega točke v tridimenzionalnem prostoru je določena s tremi koordinatami. Čeprav so koordinate neodvisne, ločimo v vsakdanjem življenju med položajem in višino.
- ✘ Pri izboru ustreznega sistema višin moramo upoštevati zahteve različnih uporabnikov, zahteve znanosti in posameznih strok.

# Pogoji

---

- ✘ Pogoji, ki jih mora izpolnjevati teoretično neoporečen višinski sistem:
  - + Višine točk morajo biti nedvoumno definirane in določljive neodvisno od poti niveliranja.
  - + Višine točk naj bi bile določene na osnovi merjenj na površini Zemlje in pri tem naj bi upoštevali čim manj različnih hipotez (na primer o gostoti in porazdelitvi mas v notranjosti Zemlje).
  - + Popravki merjenih višinskih razlik, zaradi privzetega višinskega sistema, morajo biti tako majhni, da jih ne upoštevamo pri nivelmanskimi mrežah nižjih redov, ker so navezane na nivelmanske mreže višjih redov.
  - + Višine točk bi naj bile podane v metrih in za njih mora obstajati geometrična razlaga.
  - + V zadnjem času je prisotna zahteva, da bi naj višinski sistem omogočal enostavno povezavo z elipsoidnimi višinami, pridobljenimi na osnovi GNSS-meritev.
  - + Poleg tega je dobro, če za primerjalno ploskev (izhodiščno ploskev računanja višin) obstaja fizikalna razlaga.

# Princip geometričnega nivelmana



## Koliko vpliva nevporednost nivojskih ploskev na rezultat geometričnega nivelmana?

- ✘ Približno enačba za razmaknjenost sferopotencialnih ploskev (nivojske ploskve v normalnem težnostnem polju):

$$\Delta h \approx -0,0053 h_m \Delta\phi \sin 2\phi_m$$

za dolžino niveliranja  $l = 50$  km, (ustreza razliki geografskih širin začetne in končne točke linije  $\Delta\phi = 0,008$  rad) in srednjo višino linije  $h_m = 500$  m, dobimo  $\Delta h \approx 0,02$  m.

- ✘ Če vpliv nevporednosti nivojskih ploskev ni zanemarljivo majhen, katera višina točke  $P_i$  je potem prava?

✘ Dvoumnost lahko odpravimo samo tako, da rezultat geometričnega nivemana, ki je kot smo videli odvisen od poti niveliranja, izrazimo z količino, ki bo od poti neodvisna.

✘ Enačba, ki podaja zvezo med višino in potencialom:

$$dW = -gdH.$$

✘ druga oblika enačbe:  $g = -\frac{\partial W}{\partial H}$

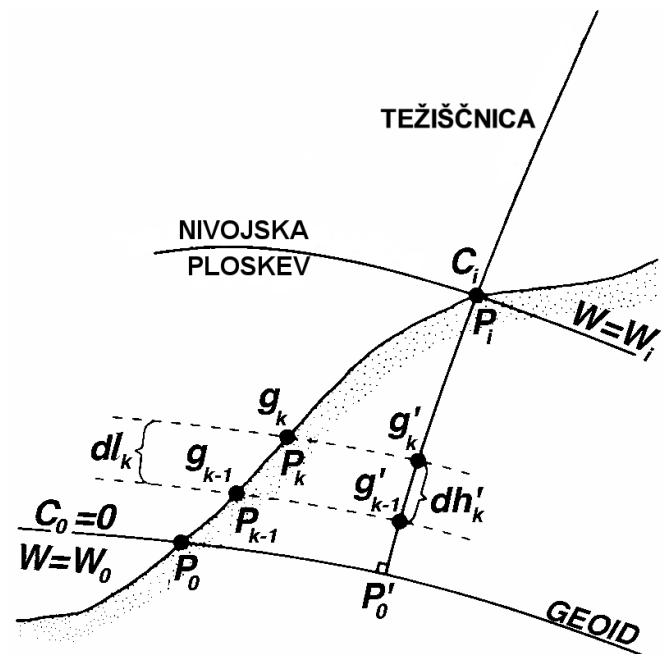
✘ Skozi eno poljubno točko poteka samo ena nivojska ploskev; tej točki je prirejena samo ena vrednost potenciala  $W$ .

✘ Na ta način lahko težnostni potencial predstavlja eno možnost predstavitve enoličnega višinskega položaja.

## Geopotencialna višina (kota)

✘ Če sta nam znani vrednosti težnega pospeška na točkah, lahko s pomočjo prejšnje enačbe izračunamo razliko potencialov med tema dvema točkama.

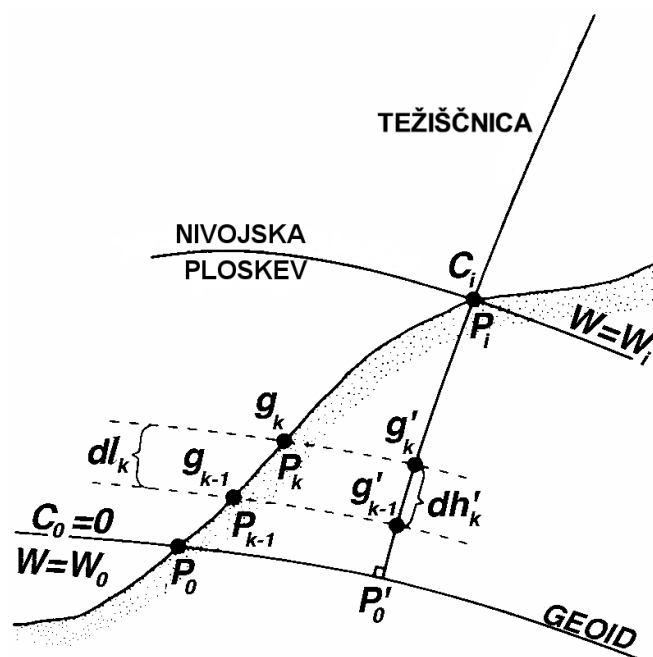
✘ Razlika potencialov med dvema točkama je torej neodvisna od poti; izračunamo je lahko z integracijo enačbe  $dW = -gdH$ .



## Geopotencialna višina (kota)

$$W_{P_i} - W_{P_0} = \int_{P_0}^{P_i} dW = - \int_{P_0}^{P_i} g dl = - \int_{P_0'}^{P_i'} g' dh'$$

- ✘ integriramo vzdolž terena ( $dl$ ) od geoida do točke  $P_i$ , ali pa vzdolž težiščnice ( $dh'$ ) točke  $P_i$ .
- ✘ Takšen nivelman imenujemo **geopotencialni nivelman**, saj povezuje geometrični nivelman z meritvami težnega pospeška (opravljenih na površini Zemlje).



## Geopotencialna višina (kota)

- ✘ Razlike potencialov, ki so reducirane na geoid imenujemo **geopotencialne višine (kote) (C)**, angl. "geopotential number".
- ✘ Zaradi protislovja, da vrednosti potenciala z naraščanjem višin upadajo, so geopotencialne višine definirane kot negativne razlike potencialov med geoidom in točko na površju Zemlje:

$$C_i = -(W_i - W_0) = (W_0 - W_i) = \int_{P_0}^{P_i} g dl = \int_{P_0'}^{P_i'} g' dh'$$

- ✘ Enota za geopotencialno višino je t.i. **geopotencialno število** ("geopotential unit" – gpu):  $10 \text{ m}^2\text{s}^{-2} = 1 \text{ gpu} = 1 \text{ kGalm} = 1000 \text{ Galm}$

# Praktično računanje C

- ✗ Ker je  $g \approx 0,98$  kGal, sledi, da je:

$$C \approx gH \approx 0,98 H$$

- ✗ V praksi nam nista znani količini  $l$  in  $g$  kot zvezni, krajevni funkciji. Zato integral v zgornji enačbi ne moremo obravnavati analitično, torej ga nadomestimo z vsoto:

$$C_i = W_0 - W_i = \sum_{k=i}^j \bar{g}_k \delta l_k$$

- ✗ Lastnosti C!

## "Nadmorske" višine

- ✗ "Nadmorske" višine lahko izračunamo na dva načina:

1. Geopotencialno višino delimo z določeno vrednostjo težnega pospeška (dejanskega -  $g$ , ali normalnega -  $\gamma$ ):

$$H = \frac{C}{\text{težni pospešek}} = \frac{\left[ \frac{\text{m}^2}{\text{s}^2} \right]}{\left[ \frac{\text{m}}{\text{s}^2} \right]} = H_{[\text{m}]}$$

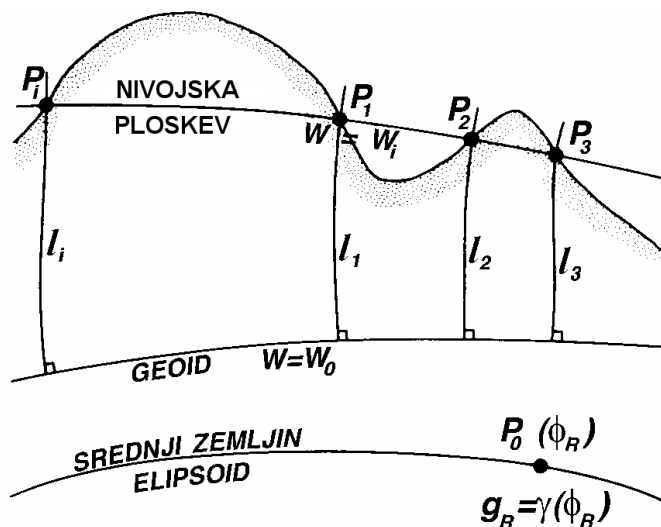
2. Merjeni, nivelirani višinski razliki prištejemo ustrezni popravek:

$$H_{[\text{nadm}]} = H_{[\text{niv}]} + \text{popravek}$$

# Dinamične višine

- Če geopotencialno višino delimo z konstantno vrednostjo težnega pospeška (na primer na nivoju elipsoida za neko referenčno geografsko širino območja) dobimo t.i. *dinamične višine*:

$$H_i^D = \frac{C_i}{\gamma_0^{ref}}$$



- Dinamični popravek (DP):

$$DP_{ij} = \int_{P_i}^{P_j} \frac{g_k - \gamma_0^{ref}}{\gamma_0^{ref}} \delta l_k = \sum_{k=i}^j \frac{g_k - \gamma_0^{ref}}{\gamma_0^{ref}} \delta l_k$$

- Lastnosti!

## Referenčna vrednost $\gamma$

- Večina literature navaja vrednost  $\gamma_0$  za  $\phi = 45^\circ$ .
- Vendar, ta vrednost lahko da velike popravke v območjih, ki so geografsko daleč od te širine (severno in južno).
- Primer: ekvator - vrednosti  $g$  znaša približno  $g \approx 9,78 \text{ ms}^{-2}$ , normalni težni pospešek je  $\gamma_0^{45} = 9,806 \text{ ms}^{-2}$ ; za višinsko razliko 300 m znaša dinamični popravek  $DP = -0,8 \text{ m}$ .
- Na vajah bomo privzeli vrednost  $\gamma_0$  za  $\phi = 46^\circ$  (približna srednja vrednost geogr. širine Slovenije).

## Ortometrične višine

- ✘ Ortometrična višina je odaljenost točke na površju Zemlje od geoida, merjeno po ukrivljeni težiščnici.
- ✘ Enačba za ortometrično višino:

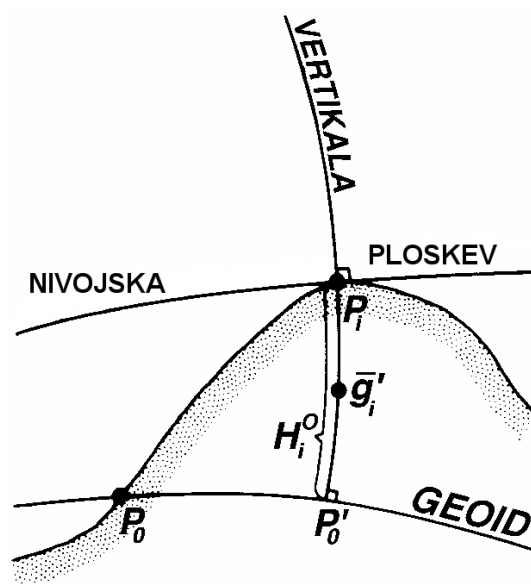
$$H = \int_{P_0'}^{P_i} dh'$$

pri čemer integriramo vzdolž težiščnice.

- ✘ Končna enačba za izračun ortometrične višine:

$$H_i = \frac{C_i}{\bar{g}_i'}$$

$\bar{g}_i'$  je srednja vrednost težnega pospeška vzdolž težiščnice v integralnem pomenu.



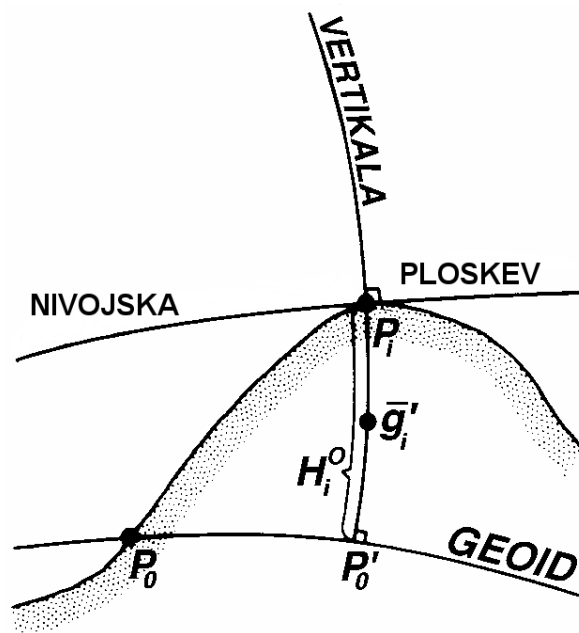
## Ortometrične višine

- ✘ Ortometrični popravek (OP):

$$OP_{ij} = \sum_{k=i}^j \frac{g_k - \gamma_0^{ref}}{\gamma_0^{ref}} \delta l_k + \frac{\bar{g}_i - \gamma_0^{ref}}{\gamma_0^{ref}} H_i - \frac{\bar{g}_j - \gamma_0^{ref}}{\gamma_0^{ref}} H_j$$

- ✘ Ker lahko srednji težni pospešek vzdolž težiščnice določimo le na osnovi hipotez o gostoti, lahko v praksi določimo le bolj ali manj natančne aproksimacije ortometričnih višin.

- ✘ Lastnosti!



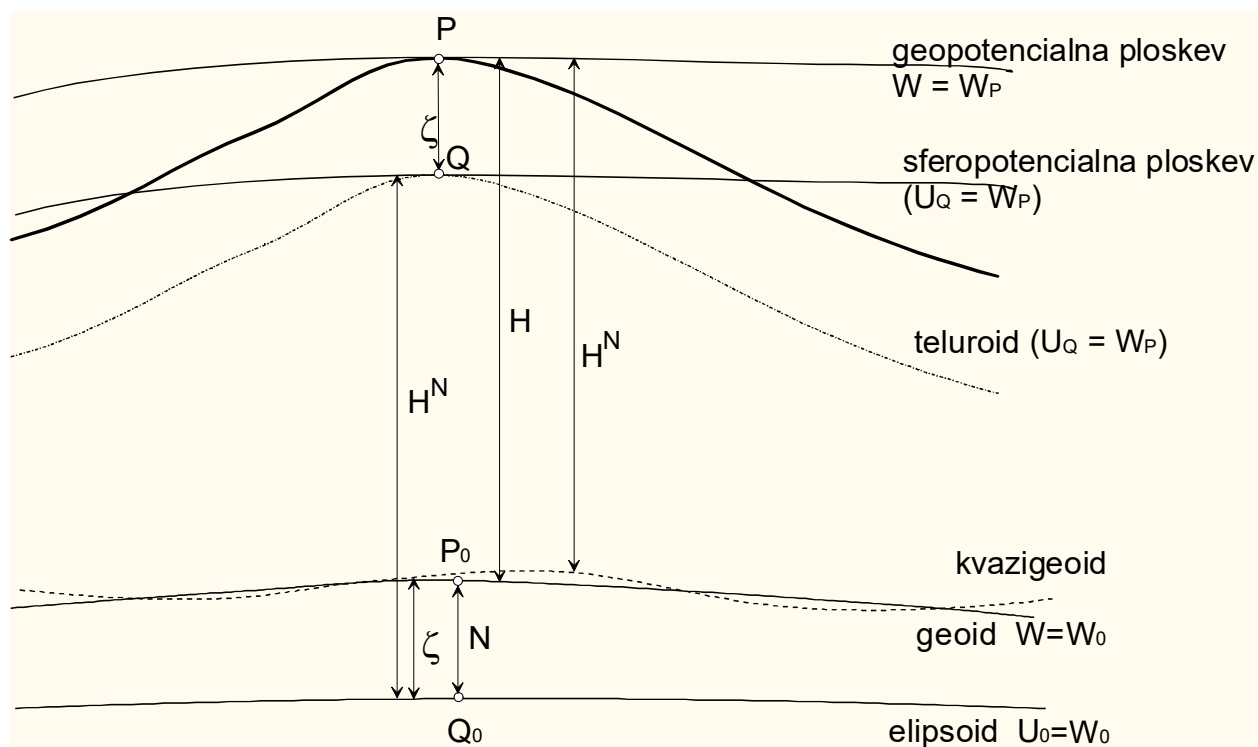
# Normalne višine

- ✘ Da bi se izognil uvedbi hipotez o vrednosti težnega pospeška v notranjosti Zemlje, je M.S. Molodenski, leta 1954, predlagal uvedbo *normalnih višin* ( $H^N$ ).
- ✘ Normalno višino dobimo če geopotencialno višino delimo z srednjo vrednostjo normalnega težnega pospeška na odseku "normalne težiščnice" točke  $P_i$ :

$$H_i^N = \frac{C_i}{\bar{\gamma}_i} \quad \text{kjer je} \quad \bar{\gamma}_i = \frac{1}{H_i^N} \int_0^{H_i^N} \gamma(\phi, h) dH^N$$

- ✘ Srednjo vrednost normalnega težnega pospeška iščemo na odseku težiščnice v normalnem težnostnem polju ("normalna težiščnica") med točko  $Q_0$  na nivojskem elipsoidu in točko  $Q$  na teluroidu.

# Normalne višine



# Normalne višine

- ✘ Normalni popravek (NP):

$$NP_{ij} = \sum_{k=i}^j \frac{g_k - \gamma_0^{ref}}{\gamma_0^{ref}} \delta l_k + \frac{\bar{\gamma}_i - \gamma_0^{ref}}{\gamma_0^{ref}} H_i^N - \frac{\bar{\gamma}_j - \gamma_0^{ref}}{\gamma_0^{ref}} H_j^N$$

- ✘ V praksi računamo srednjo vrednost normalne težnosti na odseku normalne težiščnice po enačbi:

$$\bar{\gamma} = \gamma_0 \left[ 1 - \left( 1 + f + m - 2f \sin^2 \phi \right) \frac{h}{a} + \frac{h^2}{a^2} \right]$$

## Razlika med navpičnico in normalo

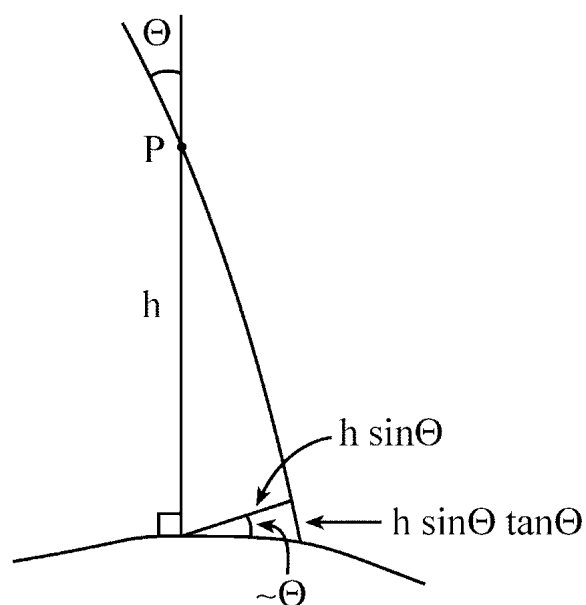
- ✘ Geometrično se različne višine nanašajo na odseke različnih "težiščnic". Predvsem je razlika med navpičnico in normalo na elipsoid pri ortometričnih in normalnih višinah.

- ✘ Razlika med odsekom normale in navpičnice je sorazmerna velikosti odklona navpičnice:

- ✘  $\delta h \approx h \sin \Theta \tan \Theta$

- ✘ Tudi pri ekstremnih odklonih:

- +  $\Theta = 1', h = 10\,000 \text{ m} \Rightarrow \delta h < 1 \text{ mm.}$



# Srednja vrednost težnosti vzdolž težiščnice

- ✘ Srednjo vrednost g-ja vzdolž težiščnice lahko izračunamo samo z uvajanjem predpostavk o gostoti Zemljine notranjosti.
- ✘ Izračun povprečnega g-ja v treh korakih (redukcija merjenega g-ja):

težnost merjena v točki P:

	$g_P$
1. odstranimo Bouguerovo ploščo	$-0,1119(H_P - H_Q)$
2. redukcija prostega zraka iz P v Q	$+0,3086(H_P - H_Q)$
3. povrtno Bouguerovo ploščo	$-0,1119(H_P - H_Q)$

---


$$g_Q = g_P + 0,0848(H_P - H_Q)$$

- ✘ Če redukcijo Poincare-Preya uporabimo v enačbi za ortometrično višino (Q je na polovici med geoidom in površjem Zemlje):

$$H_i = \frac{C_i}{g_i'}$$

dobimo Helmertovo enačbo za ortometrične višine:

$$H = \frac{C}{g + 0,04235H}$$

